

Документ подписан простой электронной подписью
Информация о владельце:
ФИО: Белгородский Валерий Савельевич
Должность: Ректор
Дата подписания: 18.09.2023 12:02:36
Уникальный программный ключ:
8df276ee93e17c18e1b6ca4c106e9a7

АННОТАЦИЯ РАБОЧЕЙ ПРОГРАММЫ УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ

Системы управления мехатронными объектами в пространстве состояний

Уровень образования	бакалавриат
Направление подготовки/Специальность	15.03.06 Мехатроника и робототехника
Направленность (профиль)/Специализация	Интеллектуальные робототехнические и мехатронные системы
Срок освоения образовательной программы по очной форме обучения	4 года
Форма(-ы) обучения	очная

Учебная дисциплина «Системы управления мехатронными объектами в пространстве состояний» изучается в седьмом семестре четвертого курса.

Курсовая работа/Курсовой проект – не предусмотрен

1.1. Форма промежуточной аттестации

Экзамен

1.2. Место учебной дисциплины в структуре ОПОП

Учебная дисциплина «Системы управления мехатронными объектами в пространстве состояний» относится к части, формируемой участниками образовательных отношений программы

1.3. Цели и планируемые результаты обучения по дисциплине

Целью учебной дисциплины «Системы управления линейными объектами в пространстве состояний» является:

- формирование навыков построения моделей различных систем управления в робототехнике;
- приобретение знаний, умений и навыков в оценке параметров управления робототехнических систем;
- формирование навыков анализа систем автоматического регулирования и управления в пространстве состояний;
- формирование навыков оценки качества управления робототехническими и мехатронными системами с использованием существующих средств и методов;
- формирование понятий о основных проблемах и перспективных направлениях развития теории многомерных систем автоматического управления

Результатом обучения по учебной дисциплине является овладение обучающимися знаниями, умениями, навыками и опытом деятельности, характеризующими процесс формирования компетенции(й) и обеспечивающими достижение планируемых результатов освоения учебной дисциплины.

Формируемые компетенции и индикаторы достижения компетенций:

Код и наименование компетенции	Код и наименование индикатора достижения компетенции
ПК-3 Способен осуществлять техническое сопровождение процесса проектирования и конструирования робототехнических узлов и систем	ИД-ПК-3.2 Использование специализированных программных продуктов для эмуляции и отладки процесса работы производственных систем;
ПК-4 Способен проводить контроль процессов и ведение документации по пусконаладке, переналадке, эксплуатации, техническому обслуживанию и ремонту роботизированных и мехатронных систем	ИД-ПК-4.2 Использование специализированных программных продуктов для контроля параметров мехатронных систем

Общая трудоёмкость учебной дисциплины по учебному плану составляет:

по очной форме обучения –	4	з.е.	144	час.
---------------------------	---	------	-----	------