

Документ подписан простой электронной подписью
Информация о владельце:
ФИО: Белгородский Валерий Савельевич
Должность: Ректор
Дата подписания: 24.06.2024 17:36:39
Уникальный программный ключ:
8df276ee93e17c18e18e0e0e0e0e0e0e

АННОТАЦИЯ РАБОЧЕЙ ПРОГРАММЫ УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ

Системы управления мехатронными объектами в пространстве состояний

Уровень образования	бакалавриат	
Направление подготовки/Специальность	15.03.06	Мехатроника и робототехника
Направленность (профиль)/Специализация	Интеллектуальные робототехнические и мехатронные системы	
Срок освоения образовательной программы по очной форме обучения	4 года	
Форма(-ы) обучения	очная	

Учебная дисциплина «Системы управления мехатронными объектами в пространстве состояний» изучается в седьмом семестре четвертого курса.
Курсовая работа/Курсовой проект – не предусмотрен

1.1. Форма промежуточной аттестации

Зачет с оценкой

1.2. Место учебной дисциплины в структуре ОПОП

Учебная дисциплина «Системы управления мехатронными объектами в пространстве состояний» относится к части, формируемой участниками образовательных отношений программы

1.3. Цели и планируемые результаты обучения по дисциплине

Целью учебной дисциплины «Системы управления линейными объектами в пространстве состояний» является:

- формирование навыков построения моделей различных систем управления в робототехнике;
- приобретение знаний, умений и навыков в оценке параметров управления робототехнических систем;
- формирование навыков анализа систем автоматического регулирования и управления в пространстве состояний;
- формирование навыков оценки качества управления робототехническими и мехатронными системами с использованием существующих средств и методов;
- формирование понятий о основных проблемах и перспективных направлениях развития теории многомерных систем автоматического управления

Результатом обучения по учебной дисциплине является овладение обучающимися знаниями, умениями, навыками и опытом деятельности, характеризующими процесс формирования компетенции(й) и обеспечивающими достижение планируемых результатов освоения учебной дисциплины.

Формируемые компетенции и индикаторы достижения компетенций:

Код и наименование компетенции	Код и наименование индикатора достижения компетенции
<p><i>ПК-3</i> Способен осуществлять техническое сопровождение процесса проектирования и конструирования робототехнических узлов и систем</p>	<p><i>ИД-ПК-3.2</i> Использование специализированных программных продуктов для эмуляции и отладки процесса работы производственных систем;</p>
<p><i>ПК-4</i> Способен проводить контроль процессов и ведение документации по пусконаладке, переналадке, эксплуатации, техническому обслуживанию и ремонту роботизированных и мехатронных систем</p>	<p><i>ИД-ПК-4.2</i> Использование специализированных программных продуктов для контроля параметров мехатронных систем</p>

Общая трудоёмкость учебной дисциплины по учебному плану составляет:

по очной форме обучения –	4	з.е.	128	час.
---------------------------	----------	-------------	------------	-------------