|  |
| --- |
| Министерство науки и высшего образования Российской Федерации |
| Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение |
| высшего образования |
| «Российский государственный университет им. А.Н. Косыгина |
| (Технологии. Дизайн. Искусство)» |
|  |
| Институт  | мехатроники и информационных технологий |
| Кафедра  | Автоматики и промышленной электроники |

|  |
| --- |
| **РАБОЧАЯ ПРОГРАММА****УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ** |
| **Сервосистемы в робототехнике** |
| Уровень образования  | бакалавриат |
| Направление подготовки | 15.03.06 | Мехатроника и робототехника |
| Профиль | Мехатронные системы и средства автоматизации |
| Срок освоения образовательной программы по очной форме обучения | 4 года |
| Форма обучения | очная |

|  |
| --- |
| Рабочая программа учебной дисциплины «Сервосистемы в робототехнике» основной профессиональной образовательной программы высшего образования*,* рассмотрена и одобрена на заседании кафедры, протокол № 1 от 24.08.2021 г. |
| Разработчик рабочей программы учебной дисциплины: |
|  | Доцент | Е.М. Филимонова |
|  Заведующий кафедрой: | Д.В. Масанов  |

# ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

Учебная дисциплина «Сервосистемы в робототехнике» изучается в седьмом семестре.

Курсовая работа/Курсовой проект не предусмотрен(а)

## Форма промежуточной аттестации:

экзамен

## Место учебной дисциплины в структуре ОПОП

Учебная дисциплина «Сервосистемы в робототехнике»относится к части программы, формируемой участниками образовательных отношений*.*

Основой для освоения дисциплины являются результаты обучения по предшествующим дисциплинам и практикам:

* + - Математика;
		- Физика;
		- Электротехника;
		- Гидро и пневмопривода мехатронных и робототехнических устройств

Результаты обучения по учебной дисциплине, используются при изучении следующих дисциплин и прохождения практик:

* + - Проектирование мехатронных и робототехнических систем.

Результаты освоения учебной дисциплины в дальнейшем будут использованы при выполнении выпускной квалификационной работы*.*

# ЦЕЛИ И ПЛАНИРУЕМЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ ОБУЧЕНИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ)

Целями освоения дисциплины «Сервосистемы в робототехнике» являются:

* + - изучение методов решения задач автоматизации технологических процессов текстильной промышленности с использованием сервосистем;
		- освоение основных принципов применения сервосистем;
		- применение программных и аппаратных средств для разработки программного обеспечения сервосистем

Результатом обучения по учебной дисциплине является овладение обучающимися знаниями, умениями, навыками и опытом деятельности, характеризующими процесс формирования компетенции(й) и обеспечивающими достижение планируемых результатов освоения учебной дисциплины.

## Формируемые компетенции, индикаторы достижения компетенций, соотнесённые с планируемыми результатами обучения по дисциплине:

| **Код и наименование компетенции** | **Код и наименование индикатора****достижения компетенции** | **Планируемые результаты обучения** **по дисциплине** |
| --- | --- | --- |
| ПК-1Способен проводить автоматизацию и механизацию технологических операций, включая их анализ, внедрение и контроль за эксплуатацией | ИД-ПК-1.3Участие в эксплуатации и техническом обслуживании средств автоматизации и механизации технологических операций | - знать принципы организации и состав программного обеспечения сервосистем и методику их применения;- оценивать эффективность проектируемого ПО для сервосистем;- владеть навыками применения ПО для МК систем при построении сервосистем автоматизации производственных процессов. |
| ИД-ПК-1.4Оценивание типов и конструктивных особенностей средств автоматизации и механизации технологических операций |
| ПК-2Способен к проведению конструкторских и расчетных работ по проектированию робототехнических систем, их подсистем, отдельных элементов и модулей, включая информационные, электромеханические, гидравлические, электрогидравлические, электронные устройства | ИД-ПК-2.3Использование стандартных и прикладных пакетов программ для разработки и оформления технической документации | - знать методику разработки алгоритмов и ПО сервосистем автоматизации производственных процессов; - реализовывать алгоритмы при помощи инструментальных средств разработки для сервосистем автоматизации производственных процессов;- владеть навыками по применению инструментальных средств разработки для сервосистем автоматизации производственных процессов. |

# СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ/МОДУЛЯ

Общая трудоёмкость учебной дисциплины по учебному плану составляет:

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| по очной форме обучения –  | **4** | **з.е.** | **144** | **час.** |

## Структура учебной дисциплины для обучающихся по видам занятий

|  |
| --- |
| **Структура и объем дисциплины** |
| **Объем дисциплины по семестрам** | **форма промежуточной аттестации** | **всего, час** | **Контактная аудиторная работа, час** | **Самостоятельная работа обучающегося, час** |
| **лекции, час** | **практические занятия, час** | **лабораторные занятия, час** | **практическая подготовка, час** | ***курсовая работа/******курсовой проект*** | **самостоятельная работа обучающегося, час** | **промежуточная аттестация, час** |
| 7 семестр | экзамен | 144 | 30 |  | 30 |  |  | 48 | 36 |
| Всего: |  | 144 | 30 |  | 30 |  |  | 48 | 36 |

## Структура учебной дисциплины/модуля для обучающихся по разделам и темам дисциплины: (очная форма обучения)

| **Планируемые (контролируемые) результаты освоения:** **код(ы) формируемой(ых) компетенции(й) и индикаторов достижения компетенций** | **Наименование разделов, тем;****форма(ы) промежуточной аттестации** | **Виды учебной работы** | **Самостоятельная работа, час** | **Виды и формы контрольных мероприятий, обеспечивающие по совокупности текущий контроль успеваемости;****формы промежуточного контроля успеваемости** |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **Контактная работа** |
| **Лекции, час** | **Практические занятия, час** | **Лабораторные работы, час** | **Практическая подготовка, час** |
|  | **седьмойсеместр** |
| ПК-1: ИД-ПК-1.3ИД-ПК-1.4ПК-2ИД-ОПК-2.3 | **Раздел I. Основы работы с позиционным сервомеханизмом** | **10** | **х** | **10** | **х** | **12** |  |
| Тема 1.1 Блок-схемы программирования. | 4 |  | 2 |  | 4 | Формы текущего контроля по разделу I:Защита лабораторной работы №1  |
| Тема 1.2 Софт «Motion Studio». | *2* |  | 4 |  | 4 |
| Тема 1.3 Команды программирования.. | 4 |  | 4 |  | 4 |
| ПК-1: ИД-ПК-1.3ИД-ПК-1.4ПК-2ИД-ОПК-2.3 | **Раздел II. Использование усовершенствованных средств отладки** | **10** | **х** | **10** | **х** | **18** | Формы текущего контроля по разделу II:Защита лабораторных работ №2-4Индивидуальное домашнее задание №1Индивидуальное домашнее задание №2  |
| Тема 2.1 События | 4 |  | *2* |  | 6 |
| Тема 2.2Переменные и оператор определения | 2 |  | *4* |  | 6 |
| Тема 2.3Подпрограммы и циклы | 4 |  | *4* |  | 6 |
| ПК-1: ИД-ПК-1.3ИД-ПК-1.4ПК-2ИД-ОПК-2.3 | **Раздел III. Программирование позиционных сервомеханизмов** | **10** | **х** | **10** | **х** | **18** | Формы текущего контроля по разделу III:Защита лабораторных работ №5-9  |
| Тема 3.1 Арифметические операции | 4 |  | *2* |  | 6 |
| Тема 3.2 Логические выражения и операторы. | 2 |  | *4* |  | 6 |
| Тема 3.3Структура запоминающего устройства системных переменных | 4 |  | *4* |  | 6 |
|  | Экзамен |  |  |  |  | **36** | Экзамен – устный опрос по билетам/вопросам, включающих практическое задание |
|  | **ИТОГО за седьмойсеместр** | **30** | **х** | **30** |  | **48** |  |
|  | **ИТОГО за весь период** | **30** | **х** | **30** |  | **48** |  |

## Краткое содержание учебной дисциплины

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **№ пп** | **Наименование раздела и темы дисциплины** | **Содержание раздела (темы)** |
| **Раздел I** | **Основы работы с позиционным сервомеханизмом** |
| Тема 1.1 | Блок-схемы программирования | Классификация сервоприводов, основная терминология, разработка блок-схемы для программирования сервоприводов; особенности наладки сервоприводов. |
| Тема 1.2 | Софт «Motion Studio». | Описание пользовательского интерфейса программы «Motion Studio», запуск программы, области применения, обмен данными, завершение работы; отладка программы |
| Тема 1.3 | Команды программирования.. | Основные команды программирования для программы «Motion Studio». |
| **Раздел II** | **Использование усовершенствованных средств отладки** |
| Тема 2.1 | События | Структура программы; диаграмма схем адресации; сканирование событий, в случае необходимости запустить действие, пока двигатель в движении.  |
| Тема 2.2 | Переменные и оператор определения | Источники команд на привод или ссылок, переменные и оператор определения |
| Тема 2.3 | Подпрограммы и циклы | Язык программирования SML, обеспечивающий управление движением, а также входами–выходами привода, шаги и направление, вход эталонного энкодера (Р3.1–4), подпрограммы и циклы  |
| **Раздел III** | **Программирование позиционных сервомеханизмов** |
| Тема 3.1 | Арифметические операции | Диагностический дисплей привода Position Servo с тремя кнопками для выбора отображаемой информации и ее редактирования; отображаемые параметры; программируемые элементы и параметры сервоприводов |
| Тема 3.2 | Логические выражения и операторы. | Сегментоное движение, зависимость между пользовательскими единицами и моторными вращениями (сколько пользовательских единиц находится в одном моторном вращении),параметр позволяющий пользователю определить масштаб движения в желаемых единицах измерения ( в дюймах, м/сек и т.д.). |
| Тема 3.3 | Структура запоминающего устройства системных переменных | Моделирование напряжения, тока и мощности в цепи синусоидального тока с применением формульного узла и цикла по заданию в среде LabView. |

## Организация самостоятельной работы обучающихся

Самостоятельная работа студента – обязательная часть образовательного процесса, направленная на развитие готовности к профессиональному и личностному самообразованию, на проектирование дальнейшего образовательного маршрута и профессиональной карьеры.

Самостоятельная работа обучающихся по дисциплине организована как совокупность аудиторных и внеаудиторных занятий и работ, обеспечивающих успешное освоение дисциплины.

Аудиторная самостоятельная работа обучающихся по дисциплине выполняется на учебных занятиях под руководством преподавателя и по его заданию*.* Аудиторная самостоятельная работа обучающихся входит в общий объем времени, отведенного учебным планом на аудиторную работу, и регламентируется расписанием учебных занятий.

Внеаудиторная самостоятельная работа обучающихся – планируемая учебная, научно-исследовательская, практическая работа обучающихся, выполняемая во внеаудиторное время по заданию и при методическом руководстве преподавателя, но без его непосредственного участия, расписанием учебных занятий не регламентируется.

Внеаудиторная самостоятельная работа обучающихся включает в себя:

подготовку к лекциям, зачету;

изучение учебных пособий;

изучение теоретического и практического материала по рекомендованным источникам;

проведение исследовательских работ;

подготовка к защите лабораторных работ;

выполнение индивидуальных заданий по теме выпускной квалификационной работы.

Самостоятельная работа обучающихся с участием преподавателя в форме иной контактной работы предусматривает групповую и (или) индивидуальную работу с обучающимися и включает в себя:

проведение индивидуальных и групповых консультаций по отдельным темам/разделам дисциплины;

проведение консультаций перед зачетом с оценкой;

консультации по организации самостоятельного изучения отдельных разделов/тем.

Перечень разделов/тем/, полностью или частично отнесенных на самостоятельное изучение с последующим контролем:

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **№ пп** | **Наименование раздела /темы дисциплины*,* выносимые на самостоятельное изучение** | **Задания для самостоятельной работы** | **Виды и формы контрольных мероприятий****(учитываются при проведении текущего контроля)** | **Трудоемкость, час** |
| **Раздел I** | **Основы работы с позиционным сервомеханизмом** |
| Тема 1.1 | Блок-схемы программирования | Подготовка к проведению лабораторной работе №1  |  | 4 |
| Тема 1.2 | Софт «Motion Studio». | Написание программы для лабораторной работы №1 |  | 4 |
| Тема 1.3 | Команды программирования.. | оформление отчёта по лабораторной работе №1  |  | 4 |
| **Раздел II** | **Использование усовершенствованных средств отладки** |
| Тема 2.1 | События | Подготовка к проведению лабораторной работы №2  |  | 6 |
| Тема 2.2 | Переменные и оператор определения | Написание программы для лабораторной работы №2 |  | 6 |
| Тема 2.3 | Подпрограммы и циклы | оформление отчёта по лабораторной работе №2 |  | 6 |
| **Раздел III** | **Программирование позиционных сервомеханизмов** |
| Тема 3.1 | Арифметические операции | Подготовка к проведению лабораторной работе №3 |  | 6 |
| Тема 3.2 | Логические выражения и операторы. | Написание программы для лабораторной работы №3 |  | 6 |
| Тема 3.3 | Структура запоминающего устройства системных переменных | оформление отчёта по лабораторной работе №3 |  | 6 |

## Применение электронного обучения, дистанционных образовательных технологий

Реализация программы учебной дисциплины с применением электронного обучения и дистанционных образовательных технологий регламентируется действующими локальными актами университета.

Учебная деятельность частично проводится на онлайн-платформе за счет применения учебно-методических электронных образовательных ресурсов:

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **использование****ЭО и ДОТ** | **использование ЭО и ДОТ** | **объем, час** | **включение в учебный процесс** |
| обучение с веб-поддержкой | учебно-методические электронные образовательные ресурсы университета 1 категории |  | организация самостоятельной работы обучающихся |
| учебно-методические электронные образовательные ресурсы университета 2 категории |  | в соответствии с расписанием текущей/промежуточной аттестации |

ЭОР обеспечивают в соответствии с программой дисциплины (модуля):

* организацию самостоятельной работы обучающегося, включая контроль знаний обучающегося (самоконтроль, текущий контроль знаний и промежуточную аттестацию),
* методическое сопровождение и дополнительную информационную поддержку электронного обучения (дополнительные учебные и информационно-справочные материалы).

Текущая и промежуточная аттестации по онлайн-курсу проводятся в соответствии с графиком учебного процесса и расписанием.

# РЕЗУЛЬТАТЫ ОБУЧЕНИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ, КРИТЕРИИ ОЦЕНКИ УРОВНЯ СФОРМИРОВАННОСТИ КОМПЕТЕНЦИЙ, СИСТЕМА И ШКАЛА ОЦЕНИВАНИЯ

## Соотнесение планируемых результатов обучения с уровнями сформированности компетенции(й).

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **Уровни сформированности компетенции(-й)** | **Итоговое количество баллов****в 100-балльной системе****по результатам текущей и промежуточной аттестации** | **Оценка в пятибалльной системе****по результатам текущей и промежуточной аттестации** | **Показатели уровня сформированности** **общепрофессиональной(-ых) компетенций** |
| ПК-1: ИД-ПК-1.3ИД-ПК-1.4ПК-2ИД-ОПК-2.3 |
| высокий | 85 – 100 | отлично | Обучающийся:* показывает исчерпывающие знания законов и методов в области естественных и инженерных наук и правильно применяет их для постановки задач исследования сервоприводов;
* использует математический аппарат и цифровые информационные технологии для обработки данных при исследовании сервоприводов;
* владеет методиками расчета сервоприводов;
* применяет при анализе и расчете сервоприводов современные информационные и компьютерные технологии;
* свободно ориентируется в учебной и профессиональной литературе, в которой публикуется информация по современному состоянию электротехнического оборудования;
* дает развернутые, исчерпывающие, профессионально грамотные ответы на вопросы, в том числе, дополнительные.
 |
| повышенный | 70 – 84 | хорошо | Обучающийся:* показывает достаточные знания основных законов и методов по основным разделам курса;
* владеет основными методами расчета сервоприводов;
* осуществляет сбор и обработку электротехнических параметров полученных в результате лабораторных работ;
* - применяет современные методы и алгоритмы по обработки результатов, полученных экспериментальным путем.
* достаточно подробно, грамотно и по существу излагает изученный материал, приводит и раскрывает в тезисной форме основные понятия;
* допускает единичные негрубые ошибки;
* достаточно хорошо ориентируется в учебной и профессиональной литературе;
* ответ отражает знание теоретического и практического материала, не допуская существенных неточностей.
 |
| базовый | 55– 69 | удовлетворительно | Обучающийся:* демонстрирует теоретические знания основного учебного материала дисциплины в объеме, необходимом для дальнейшего освоения ОПОП;
* демонстрирует фрагментарные знания основной учебной литературы по дисциплине;
* ответ отражает знания на базовом уровне теоретического и практического материала в объеме, необходимом для дальнейшей учебы и предстоящей работы по профилю обучения.
 |
| низкий | 0 – 54 | неудовлетворительно | Обучающийся:* демонстрирует фрагментарные знания теоретического и практического материал, допускает грубые ошибки при его изложении на занятиях и в ходе промежуточной аттестации;
* испытывает серьёзные затруднения в применении теоретических положений при решении практических задач профессиональной направленности стандартного уровня сложности, не владеет необходимыми для этого навыками и приёмами;
* не способен использовать математический аппарат и цифровые информационные технологии для обработки данных при расчете электрических машин постоянного и переменного тока;
* выполняет задания только по образцу и под руководством преподавателя;
* ответ отражает отсутствие знаний на базовом уровне теоретического и практического материала в объеме, необходимом для дальнейшей учебы.
 |

# ОЦЕНОЧНЫЕ СРЕДСТВА ДЛЯ ТЕКУЩЕГО КОНТРОЛЯ УСПЕВАЕМОСТИ И ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ, ВКЛЮЧАЯ САМОСТОЯТЕЛЬНУЮ РАБОТУ ОБУЧАЮЩИХСЯ

При проведении контроля самостоятельной работы обучающихся, текущего контроля и промежуточной аттестации по учебной дисциплине «Электроника»проверяется уровень сформированности у обучающихся компетенций и запланированных результатов обучения по дисциплине*,* указанных в разделе 2 настоящей программы.

## Формы текущего контроля успеваемости, примеры типовых заданий:

| **№ пп** | **Формы текущего контроля** | * + - 1. **Примеры типовых заданий**
 |
| --- | --- | --- |
| 1 | **Раздел I Основы работы с позиционным сервомеханизмом**Лабораторная работа 1 | Л.р№1Основы работы с позиционным сервомеханизмом. Программа для позиционного сервомеханизма, показывающая простой алгоритм, который берет деталь, передвигает в заданное место и опускает ее. «Pick and Place»\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*ЗАГОЛОВОК\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*;Заглавие: Pick and Place программа пример;Описание: Это программа образец, показывающая простой алгоритм, который берет деталь,передвигает в заданное место и опускает ее.;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\* Перечень I/O \*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*; Вход A1 - не используется; Вход A2 - не используется; Вход A3 - вход START/STOP; Вход A4 - не используется; Вход B1 - не используется; Вход B2 - не используется; Вход B3 - не используется; Вход B4 - не используется; Вход C1 - не используется; Вход C2 - не используется; Вход C3 - не используется; Вход C4 - не используется; Выход 1 - Манипулятор; Выход 2 - Захват; Выход 3 - не используется; Выход 4 - не используется;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*Инициализация и множественные переменные\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*UNITS = 1ACCEL = 75DECEL =75MAXV = 10;V1 =;V2 =;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\* События \*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*;Задайте здесь обработку событий;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\* Главная программа \*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*PROGRAM\_START:L 13ENABLEMOVED 10 ; Переход в положение ВзятьOUT1 = 1 ; Включить выход 1 для удлинения манипулятораWAIT TIME 500 ; Задержка в полсекунды для удлинения манипулятораOUT2 = 1 ; Включить выход 2 для подключения захватаWAIT TIME 500 ; Задержка в полсекунды чтобы взять детальOUT1 = 0 ; Выключить выход 1, чтобы отвести манипуляторMOVED -10 ; Движение в положение МестаOUT1 = 1 ; Включить выход 1 для удлинения манипулятораWAIT TIME 500 ; Задержка в полсекунды для удлинения манипулятораOUT2 = 0 ; Выключить выход 1, чтобы Расцепить захватWAIT TIME 500 ; Задержка в полсекунды чтобы положить деталь на местоOUT1 = 0 ; Отвести манипуляторGOTO PROGRAM\_STARTEND;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\* Подпрограммы \*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*Здесь ввести код подпрограммы;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\* Программа устранителя неисправностей \*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*; Здесь ввести код устранителя неисправностейON FAULTENDFAULT |
| 2 | **Раздел II Использование усовершенствованных средств отладки**Лабораторная работы 2 | ЛР №2. Использование усовершенствованных средств отладки. программа образец «Pick and Place», измененная так им образом, чтобы использоватьсостояния входов “WAIT UNTIL” вместо состояний “WAIT TIME”. IN\_A4 используется в к ачествебесконтактного датчик а для фиксирования момента, когда манипулятор вытянут и когда он отведенназад. Когда манипулятор вытянут, IN\_A4 включится и будет равен “1”. Когда манипулятор отведенназад, IN\_A4 выключится и будет равен “0”.;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\* Главная программа \*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*ENABLEPROGRAM\_START:WAIT UNTIL IN\_A4==0 ;Убедитесь, что манипулятор отведен назадMOVED 10 ;Движение в положение взятьOUT1 = 1 ;Включить выход 1, чтобы вытянуть манипуляторWAIT UNTIL IN\_A4 == 1 ;Манипулятор вытянутOUT2 = 1 ;Включить выход 2 для активации захватаWAIT TIME 1000 ;Задержка в 1 сек чтобы взять детальOUT1 = 0 ;Выключить выход 1, чтобы отвести назад манипуляторWAIT UNTIL IN\_A4==0 ;Убедитесь, что манипулятор отведен назадMOVED -10 ;Перевести в положение местаOUT1 = 1 ;Включите выход 1, чтобы вытянуть манипуляторWAIT UNTIL IN\_A4 == 1 ;Вытягивание манипулятораOUT2 = 0 ;Выключить выход 1, чтобы деактивировать захватWAIT TIME 1000 ;Задержка в 1 сек, чтобы положить деталь на заданное местоOUT1 = 0 ;Отвести назад манипуляторWAIT UNTIL IN\_A4 == 0 ;Манипулятор отведен назадGOTOPROGRAM\_STARTEND |
|  |
| 3 | **Раздел III Программирование позиционных сервомеханизмов**Лабораторные работы 3 | Л.р. №3Программирование позиционных сервомеханизмов.Программа для позиционного сервомеханизма, иллюстрирующая вызов подпрограммы и внедрение цикла с помощью команд WHILE / ENDWHILE.Следующий пример иллюстрирует вызов подпрограммы, равно как и внедрение цикла с помощью командWHILE / ENDWHILE.;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\* Инициализировать и задать переменные \*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*UNITS = 1ACCEL = 15DECEL = 15MAXV = 100APOS = 0DEFINE LOOPCOUNT V1DEFINE LOOPS 10DEFINE DIST V2DEFINE REPETITIONS V3REPETITIONS = 0;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\* Главная программа \*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*PROGRAM\_START:ENABLEMAINLOOP:LOOPCOUNT=LOOPS ;Установить счет циклов, чтобы выполнить 10 цикловDIST=10 ;Задать расстояние = 10WHILE LOOPCOUNT ;Выполнять циклы при счете циклов больше 0DIST=DIST/2 ;увеличить расстояние в ½GOSUB MDS ;Обратиться к подпрограммеWAIT TIME 100 ;Задержка выполняется после возврата из подпрограммыLOOPCOUNT=LOOPCOUNT-1 ;уменьшить значение счетчика цикловENDWHILEREPETITIONS=REPETITIONS+1 ;внешний циклIF REPETITIONS < 5GOTO MAINLOOPENDIFEND;\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\* Подпрограммы \*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*MDS:V4=dist/3MDV V4,10MDV V4,10MDV V4,0RETURN |

## Критерии, шкалы оценивания текущего контроля успеваемости:

| **Наименование оценочного средства (контрольно-оценочного мероприятия)** | **Критерии оценивания** | **Шкалы оценивания** |
| --- | --- | --- |
| **100-балльная система** | **Пятибалльная система** |
| Защита лабораторной работы | Даны полные развернутые ответы на поставленные вопросы, показана совокупность осознанных знаний об электрических цепях, проявляющаяся в свободном оперировании понятиями. Обучающийся демонстрирует глубокие и прочные знания материала по заданным вопросам, исчерпывающе и последовательно, грамотно и логически стройно его излагает. Отчет по работе грамотно и аккуратно оформлен с применением программных средств, содержит все необходимые данные, графики и расчеты, сделан правильный вывод по работе. | 4 балла | 5 |
| Даны полные развернутые ответы на поставленные вопросы, показана совокупность осознанных знаний электрических цепях, раскрыты основные положения дисциплины. Отчет по работе грамотно и аккуратно оформлен с применением программных средств, содержит необходимые данные, графики и расчеты с небольшими неточностями, сделан вывод. Обучающийся твердо знает материал по заданным вопросам, грамотно и последовательно его излагает, но допускает несущественные неточности в определениях. | 2-3 балла | 4 |
| Даны неполные ответы на поставленные вопросы по разделам курса. Ответ логичен и изложен в терминах науки. Обучающийся владеет знаниями только по основному материалу, но не знает отдельных деталей и особенностей, допускает неточности и испытывает затруднения с формулировкой определений. Отчет содержит все необходимые сведения, но оформлен с ошибками.  | 1 балл | 3 |
| Дан неполный ответ, представляющий собой разрозненные знания по теме вопроса с существенными ошибками в определениях. Отчет по работе оформлен с грубыми ошибками, содержит не все необходимые данные. | 0 баллов | 2 |
| Не получены ответы по базовым вопросам дисциплины, не представлен отчет | 0 баллов |
| Не сдал отчет по лабораторной работе и не явился на защиту. | 0 баллов |

## Промежуточная аттестация:

|  |  |
| --- | --- |
| **Форма промежуточной аттестации** | **Типовые контрольные задания и иные материалы****для проведения промежуточной аттестации:** |
| Экзамен:в письменной форме по билетам | Экзаменационный билет№1**Вопрос 1** Диаграмма регулятора положения и скорости 940.**Вопрос 2** Универсальное связное конфигурируемое программное обеспечение (софт) используемое приводами 94 и 940 MotionView.Экзаменационный билет№2**Вопрос 1** Язык программирования «SimpleMotion» (SML).**Вопрос 2** «Программа индексатор» (“Indexer program”).Экзаменационный билет №3**Вопрос 1** Использование расширенных возможностей отладки.**Вопрос 2** Аналоговые входы и выходы “AIN1” и “AIN2” . |

## Критерии, шкалы оценивания промежуточной аттестации учебной дисциплины/модуля:

| **Форма промежуточной аттестации** | **Критерии оценивания** | **Шкалы оценивания** |
| --- | --- | --- |
| **Наименование оценочного средства** | **100-балльная система** | **Пятибалльная система** |
| Экзамен в письменной форме по билетам | Обучающийся:* демонстрирует знания, отличающиеся глубиной и содержательностью, дает полный исчерпывающий ответ, как на основные вопросы билета, так и на дополнительные;
* свободно владеет научными понятиями, ведет диалог и вступает в научную дискуссию;
* способен к интеграции знаний по определенной теме, структурированию ответа, к анализу положений существующих теорий, научных школ, направлений по вопросу билета;
* логично и доказательно раскрывает проблему, предложенную в билете;
* свободно выполняет практические задания повышенной сложности, предусмотренные программой, демонстрирует системную работу с основной и дополнительной литературой.

Ответ не содержит фактических ошибок и характеризуется глубиной, полнотой, уверенностью суждений, иллюстрируется примерами, в том числе из собственной практики. | 34 – 40 баллов  | 5 | 85% - 100% |
| Обучающийся:* показывает достаточное знание учебного материала, но допускает несущественные фактические ошибки, которые способен исправить самостоятельно, благодаря наводящему вопросу;
* недостаточно раскрыта проблема по одному из вопросов билета;
* недостаточно логично построено изложение вопроса;
* успешно выполняет предусмотренные в программе практические задания средней сложности, активно работает с основной литературой,
* демонстрирует, в целом, системный подход к решению практических задач, к самостоятельному пополнению и обновлению знаний в ходе дальнейшей учебной работы и профессиональной деятельности.

В ответе раскрыто, в основном, содержание билета, имеются неточности при ответе на дополнительные вопросы. | 28 –33 балла | 4 | 70% - 84% |
| Обучающийся:* показывает знания фрагментарного характера, которые отличаются поверхностностью и малой содержательностью, допускает фактические грубые ошибки;
* не может обосновать закономерности и принципы, объяснить факты, нарушена логика изложения, отсутствует осмысленность
* представляемого материала, представления о межпредметных связях слабые;
* справляется с выполнением практических заданий, предусмотренных программой, знаком с основной литературой, рекомендованной программой, допускает погрешности и ошибки при теоретических ответах и в ходе практической работы.

Содержание билета раскрыто слабо, имеются неточности при ответе на основные и дополнительные вопросы билета, ответ носит репродуктивный характер. Неуверенно, с большими затруднениями решает практические задачи или не справляется с ними самостоятельно. | 20 – 27 баллов | 3 | 50% - 69% |
| Обучающийся, обнаруживает существенные пробелы в знаниях основного учебного материала, допускает принципиальные ошибки в выполнении предусмотренных программой практических заданий. На большую часть дополнительных вопросов по содержанию экзамена затрудняется дать ответ или не дает верных ответов. | 0 – 19 баллов | 2 | 49% и менее  |

## Система оценивания результатов текущего контроля и промежуточной аттестации.

Оценка по дисциплине выставляется обучающемуся с учётом результатов текущей и промежуточной аттестации.

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Форма контроля** | **100-балльная система**  | **Пятибалльная система** |
| Текущий контроль: |  |  |
| Отчет по лабораторной работе 1 |  | 2-5 |
| Отчет по лабораторной работе 2 |  | 2-5 |
| Отчет по лабораторной работе 3 |  | 2-5 |
| Промежуточная аттестация Экзамен | 0 – 40 баллов | отличнохорошоудовлетворительнонеудовлетворительно |
| **Итого за семестр**экзамен  | 0 – 100 баллов |

# ОБРАЗОВАТЕЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ

* + - 1. Реализация программы предусматривает использование в процессе обучения следующих образовательных технологий:
		- проблемная лекция;
		- проектная деятельность;
		- проведение интерактивных лекций;
		- групповых дискуссий;
		- преподавание дисциплин в форме курсов, составленных на основе результатов научных исследований, в том числе с учётом региональных особенностей профессиональной деятельности выпускников и потребностей работодателей;
		- поиск и обработка информации с использованием сети Интернет;
		- дистанционные образовательные технологии: платформа Moodle, сервисы Goggle-meet;
		- применение электронного обучения, применение инструментов MS Office (Word, Excel, Power Point), Google-таблицы;
		- использование на лекционных занятиях видеоматериалов и наглядных пособий;

# ПРАКТИЧЕСКАЯ ПОДГОТОВКА

* + - 1. Практическая подготовка в рамках учебной дисциплины не реализуется.

# ОРГАНИЗАЦИЯ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОГО ПРОЦЕССА ДЛЯ ЛИЦ С ОГРАНИЧЕННЫМИ ВОЗМОЖНОСТЯМИ ЗДОРОВЬЯ

* + - 1. При обучении лиц с ограниченными возможностями здоровья и инвалидовиспользуются подходы, способствующие созданию безбарьерной образовательной среды: технологии дифференциации и индивидуального обучения, применение соответствующих методик по работе с инвалидами, использование средств дистанционного общения, проведение дополнительных индивидуальных консультаций по изучаемым теоретическим вопросам и практическим занятиям, оказание помощи при подготовке к промежуточной аттестации.
			2. При необходимости рабочая программа дисциплины может быть адаптирована для обеспечения образовательного процесса лицам с ограниченными возможностями здоровья, в том числе для дистанционного обучения.
			3. Учебные и контрольно-измерительные материалы представляются в формах, доступных для изучения студентами с особыми образовательными потребностями с учетом нозологических групп инвалидов:
			4. Для подготовки к ответу на практическом занятии, студентам с ограниченными возможностями здоровья среднее время увеличивается по сравнению со средним временем подготовки обычного студента.
			5. Для студентов с инвалидностью или с ограниченными возможностями здоровья форма проведения текущей и промежуточной аттестации устанавливается с учетом индивидуальных психофизических особенностей (устно, письменно на бумаге, письменно на компьютере, в форме тестирования и т.п.).
			6. Промежуточная аттестация по дисциплине может проводиться в несколько этапов в форме рубежного контроля по завершению изучения отдельных тем дисциплины. При необходимости студенту предоставляется дополнительное время для подготовки ответа на зачете или экзамене.
			7. Для осуществления процедур текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации обучающихся создаются, при необходимости, фонды оценочных средств, адаптированные для лиц с ограниченными возможностями здоровья и позволяющие оценить достижение ими запланированных в основной образовательной программе результатов обучения и уровень сформированности всех компетенций, заявленных в образовательной программе.

# МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

* + - 1. Характеристика материально-технического обеспечения дисциплины составляется в соответствии с требованиями ФГОС ВО.
			2. Материально-техническое обеспечение дисциплины при обучении с использованием традиционных технологий обучения.

| **Наименование учебных аудиторий, лабораторий, мастерских, библиотек, спортзалов, помещений для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования и т.п.** | **Оснащенность учебных аудиторий, лабораторий, мастерских, библиотек, спортивных залов, помещений для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования и т.п.** |
| --- | --- |
| ***119071, г. Москва, Малый Калужский переулок, дом 1*** |
| аудитории для проведения занятий лекционного типа | комплект учебной мебели;технические средства обучения, служащие для представления учебной информации аудитории: * ноутбук;
* проектор
 |
| аудитории для проведения лабораторных занятий, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации | комплект учебной мебели; - компьютеры -12 шт;доска ученическая. |
| **Помещения для самостоятельной работы обучающихся** | **Оснащенность помещений для самостоятельной работы обучающихся** |
| читальный зал библиотеки: | компьютерная техника; подключение к сети «Интернет» |
| аудитории для проведения лабораторных занятий | комплект учебной мебели; учебный электротехнический комплекс для проведения лабораторных работ по электротехнике и электронике;доска ученическая. |

* + - 1. Материально-техническое обеспечение учебной дисциплины при обучении с использованием электронного обучения и дистанционных образовательных технологий.

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Необходимое оборудование** | **Параметры** | **Технические требования** |
| Персональный компьютер/ ноутбук/планшет,камера,микрофон, динамики, доступ в сеть Интернет | Веб-браузер | Версия программного обеспечения не ниже: Chrome 72, Opera 59, Firefox 66, Edge 79, Яндекс.Браузер 19.3 |
| Операционная система | Версия программного обеспечения не ниже: Windows 7, macOS 10.12 «Sierra», Linux |
| Веб-камера | 640х480, 15 кадров/с |
| Микрофон | любой |
| Динамики (колонки или наушники) | любые |
| Сеть (интернет) | Постоянная скорость не менее 192 кБит/с |

Технологическое обеспечение реализации программы осуществляется с использованием элементов электронной информационно-образовательной среды университета Moodle.

# УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **№ п/п** | **Автор(ы)** | **Наименование издания** | **Вид издания (учебник, УП, МП и др.)** | **Издательство** | **Год****издания** | **Адрес сайта ЭБС****или электронного ресурса**  | **Количество экземпляров в библиотеке Университета** |
| 10.1 Основная литература, в том числе электронные издания |
| 1 | Лукинов А.П. | Проектирование мехатронных и робототехнических устройств | Учебное пособие | Лань | 2012 | - |  |
| 2 | под редакцией Е. Юревич | Интеллектуальные роботы | Учебное пособие | Санкт-Петербургский государственный политехнический университет | 2012 | - |  |
| 10.2 Дополнительная литература, в том числе электронные издания  |
| 1 | Подураев Ю.В. | Мехатроника: основы, методы применения | учебное пособие | Машиностроение  | 2006 |  |  |
| 2 |  Герман-Галкин С. | Моделирование в мехатронике. | Учебное пособие | Издательство: УГАТУ | 2008 |  |  |
| 10.3 Методические материалы (указания, рекомендации по освоению дисциплины (модуля) авторов РГУ им. А. Н. Косыгина) |
| 1 | AC Technology Corporation | Positionservo |  |  |  |  |  |

# ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ УЧЕБНОГО ПРОЦЕССА

## Ресурсы электронной библиотеки, информационно-справочные системы и профессиональные базы данных:

|  |  |
| --- | --- |
| **№ пп** | **Электронные учебные издания, электронные образовательные ресурсы** |
|  | **ЭБС «Znanium.com» научно-издательского центра «Инфра-М»** [**http://znanium.com/**](http://znanium.com/)(учебники и учебные пособия, монографии, сборники научных трудов, научная периодика, профильные журналы, справочники, энциклопедии);  |
|  | Электронные издания «РГУ им. А.Н. Косыгина» на платформе ЭБС «Znanium.com» <http://znanium.com/> (электронные ресурсы: монографии, учебные пособия, учебно-методическими материалы, выпущенными в Университете за последние 10 лет); |
|  | **ООО «ИВИС»** [**https://dlib.eastview.com**](https://dlib.eastview.com/) **(**электронные версии периодических изданий ООО «ИВИС»); |
|  | **WebofScience**[**http://webofknowledge.com/**](http://webofknowledge.com/)(обширная международная универсальная реферативная база данных); |
|  | **Scopus**[**https://www.scopus.com**](https://www.scopus.com/)(международная универсальная реферативная база данных, индексирующая более 21 тыс. наименований научно-технических, гуманитарных и медицинских журналов, материалов конференций примерно 5000 международных издательств); |
|  | **Научная электронная библиотека еLIBRARY.RU**[**https://elibrary.ru**](https://elibrary.ru/)(крупнейший российский информационный портал в области науки, технологии, медицины и образования) |
|  | **ООО «Национальная электронная библиотека» (НЭБ)** [**http://нэб.рф/**](http://нэб.рф/)(объединенные фонды публичных библиотек России федерального, регионального, муниципального уровня, библиотек научных и образовательных учреждений; |
|  | **«НЭИКОН»** [**http://www.neicon.ru/**](http://www.neicon.ru/) (доступ к современной зарубежной и отечественной научной периодической информации по гуманитарным и естественным наукам в электронной форме); |
|  | **«Polpred.com Обзор СМИ»** [**http://www.polpred.com**](http://www.polpred.com/) **(**статьи, интервью и др. информагентств и деловой прессы за 15 лет. |
|  | **Профессиональные базы данных, информационные справочные системы** |
|  | <http://www.gks.ru/wps/wcm/connect/rosstat_main/rosstat/ru/statistics/databases/> -   базы данных на Едином Интернет-портале Росстата; |
|  | <http://www.scopus.com/> - реферативная база данных Scopus – международная универсальная реферативная база данных; |
|  | <http://elibrary.ru/defaultx.asp> -   крупнейший российский информационный портал электронных журналов и баз данных по всем отраслям наук; |
|  | [http://arxiv.org](http://arxiv.org/) — база данных полнотекстовых электронных публикаций научных статей по физике, математике, информатике; |
|  | http://www.garant.ru/ - Справочно-правовая система (СПС) «Гарант», комплексная правовая поддержка пользователей по законодательству Российской Федерации |
|  | База данных издательства **«Wiley»**http://onlinelibrary.wiley.com/ |
|  | [Национальная электронная библиотека (НЭБ)](https://www.fips.ru/about/vptb-otdelenie-vserossiyskaya-patentno-tekhnicheskaya-biblioteka/poiskovye-sistemy-i-bazy-dannykh.php#NEB) |

## Перечень программного обеспечения

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **№п/п** | **Программное обеспечение** | **Реквизиты подтверждающего документа/ Свободно распространяемое** |
|  | Windows 10 Pro, MS Office 2019  | контракт № 18-ЭА-44-19 от 20.05.2019 |
|  | NI Multisim |  |

### ЛИСТ УЧЕТА ОБНОВЛЕНИЙ РАБОЧЕЙ ПРОГРАММЫ УЧЕБНОЙ ДИСЦИПЛИНЫ/МОДУЛЯ

В рабочую программу учебной дисциплины/модуля внесены изменения/обновления и утверждены на заседании кафедры:

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **№ пп** | **год обновления РПД** | **характер изменений/обновлений** **с указанием раздела** | **номер протокола и дата заседания** **кафедры** |
|  |  |  |  |
|  |  |  |  |
|  |  |  |  |
|  |  |  |  |
|  |  |  |  |